

KAWAGOE

Classification Map of Artificial Landform and Natural Landform

川越

人工地形及び自然地形分類図

1:50,000 地形図
かわごえ

土地分類基本調査図(土地履歴調査)

凡例 Legend

- 人工地形分類 Artificial Landform**
人工平坦地(切り盛り造成地)(Artificial ground/cut and fill)
- 宅地等 Flatland for residential use
 - 農地等 Flatland for agricultural use
 - 変更工事中の区域 Area under modification
 - 盛土地 Fill-up land
 - 埋立地 Reclaimed land
 - 切土地 Cut slope
 - 旧谷線 Buried valley
- 自然地形分類 Natural landform**
- 山地 Mountains
 - 山地斜面等 Mountain slopes
 - 麓斜面及び崖錐 Colluvial slope or Talus
 - 台地 Terraces and upland
 - 砂礫台地 Gravel terrace
 - 砂礫台地(完新世段丘)Gravel terrace(Alluvial terrace)
 - ローム台地 Terrace covered with volcanic ashsoil
 - 低地 Lowland
 - 扇状地 Alluvial fan
 - 谷底低地 Valley bottom
 - 氾濫原低地 Flood plain (back marsh)
 - 自然堤防 Natural levee
 - 旧河道 Abandoned channel
 - 河原・河川敷 Dry river bed
 - 水部 Water
 - 現水部 Recent water surface
 - 旧水部 Former water surface
 - 副分類 Subdivision of Natural landform
 - 崖 cliff
 - 凹地・浅い谷 Shallow valley on terrace or alluvial fan

平成二十三年 度 調 査

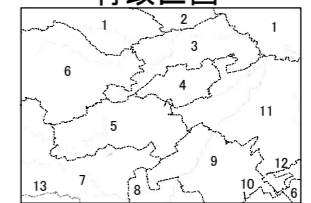
平成二十四年 三 月 発 行

国土交通省 国土政策局

摘 要

- 経緯度の基準は世界測地系
- 投影はユニバーサル横メルカトル図法、座標帯は第54帯、中央子午線は東経141°
- 作業機関 国土地図株式会社
- 背景地図 数値地図50000(地図画像)平成8年要部修正
- 対応する二次メッシュコード 533962,533963,533972,533973

行政区画



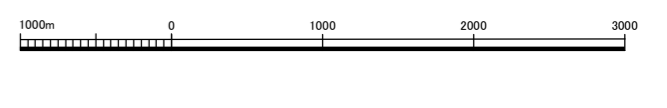
索引図

寄居	熊谷 (宇都宮)	鴻巣
秩父	東京	大宮
五日市	青梅	東京西北部

()内は所属20万分1地勢図名

- 埼玉県
- 比企郡
 - 東松島市
 - 坂戸市
 - 鶴ヶ島市
 - 日高市
 - 入間郡
 - 飯能市
 - 入間市
 - 狭山市
 - 所沢市
 - 川越市
 - ふじみ野市
- 東京都
- 青梅市

1:50,000 川越



「この地図の作成に当たっては、国土地理院長の承認を得て、同院発行の5万分の1地形図、数値地図50000(地図画像)を使用した。(承認番号 平23業使、第492号)」

- 自然地形分類は、1:25000土地条件図「川越」(国土地理院、1970)を基礎資料として編集したものである。編集にあたっては、以下の既存資料を参考に、空中写真の補足判読により修正を行った。1:25000土地条件図「川越」:国土地理院(1970)、1:50,000荒川流域地形分類図:建設省関東地方建設局 荒川上流工事事務所(2000)、5万分1土地分類基本調査(地形分類図)「川越」,埼玉県。判読に使用した空中写真は、M28(昭22.2.8米軍撮影),M29(昭22.2.8米軍撮影),M482(昭22.9.17米軍撮影)。
- 人工地形分類は、2万5千分の1地形図「川越北部」(平成20年更新)、「川越南部」(平成17年更新)、「越生」(平成11年更新)、「飯能」(平成11年更新)の図及び空中写真(CKT-98-2X,国土地理院撮影)の補足判読により作成したもので、おおむね平成19年時点の地形の状況を反映している。
- 本図の作成に当たっては、関東学院大学の若松加寿江教授、首都大学東京大学の鈴木毅彦教授、東京都立北多摩高校の角田清美講師の指導をいただいた。

Ministry of Land, Infrastructure, Transport and Tourism (C) 2012